

❖ **Système A :**

Le signal d'entrée est  $e(t)$  et le signal de sortie est  $u_c(t)$ .

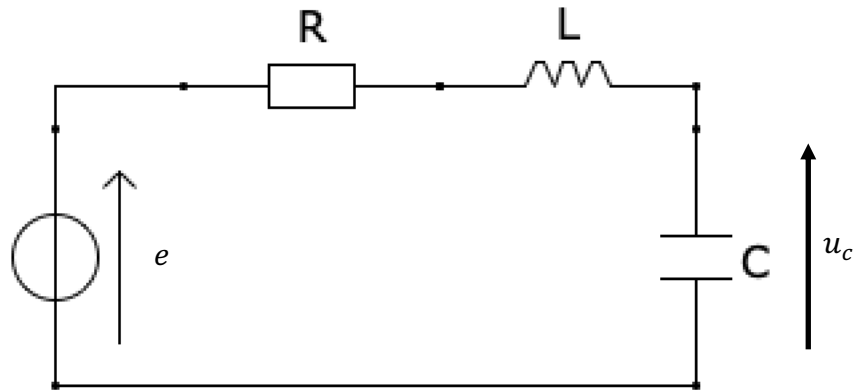


	Schéma du système	Étude de la valeur du signal de sortie	Conclusion
Comportement à basses fréquences			<b>Le système les basses fréquences.</b>
Comportement à hautes fréquences			<b>Le système les hautes fréquences.</b>

**Ce système est un filtre**

❖ **Système B :**

Le signal d'entrée est  $e(t)$  et le signal de sortie est  $u_L(t)$ .

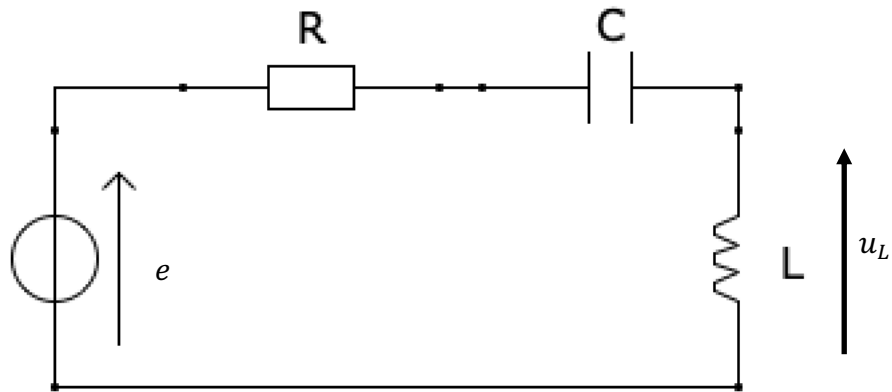


	Schéma du système	Étude de la valeur du signal de sortie	Conclusion
Comportement à basses fréquences			<b>Le système les basses fréquences.</b>
Comportement à hautes fréquences			<b>Le système les hautes fréquences.</b>

**Ce système est un filtre**

❖ **Systeme C :**

Le signal d'entrée est  $e(t)$  et le signal de sortie est  $u_R(t)$ .

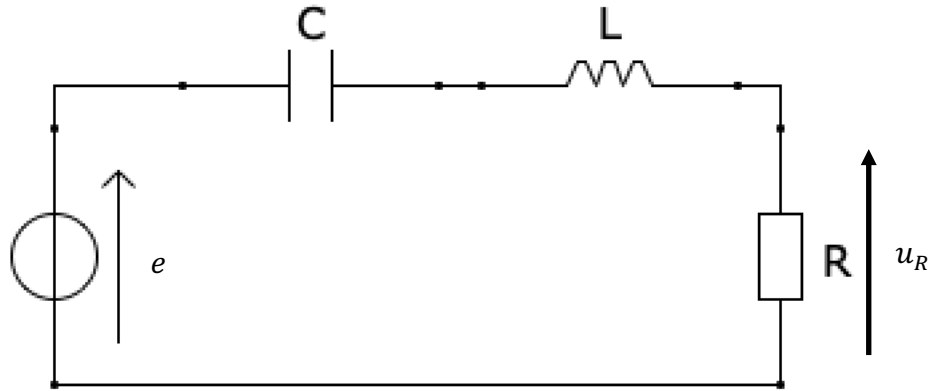


	Schéma du système	Étude de la valeur du signal de sortie	Conclusion
Comportement à basses fréquences			<b>Le système les basses fréquences.</b>
Comportement à hautes fréquences			<b>Le système les hautes fréquences.</b>

**Ce système est un filtre**